

1 Il valore atteso condizionato

1.1 Preliminari

Sia $(\Omega, \mathcal{E}, \mathbb{P})$ uno spazio probabilizzato e sia $B \in \mathcal{E}$ un evento di probabilità positiva: $\mathbb{P}(B) > 0$. Per $A \in \mathcal{E}$ abbiamo poniamo

$$\mathbb{P}_B(A) := \mathbb{P}(A|B) = \frac{\mathbb{P}(A \cap B)}{\mathbb{P}(B)}.$$

Abbiamo dimostrato che $(\Omega, \mathcal{E}, \mathbb{P}_B)$ è ancora uno spazio probabilizzato.

Sia $X: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ una v.a. tale che $\mathbb{E}[X] := \int_{\Omega} X(\omega) \mathbb{P}(d\omega)$ esiste finito. Considero $\mathbb{E}_B[X] := \int_{\Omega} X(\omega) \mathbb{P}_B(d\omega)$ cioè il valore atteso di X rispetto alla probabilità \mathbb{P}_B .

Primo caso. X funzione semplice: $X(\omega) = \sum_{i=1}^n c_i \mathbb{1}_{E_i}(\omega)$, $E_i := \{X = c_i\}$. Abbiamo

$$\begin{aligned} \mathbb{E}_B[X] &= \int_{\Omega} X(\omega) \mathbb{P}_B(d\omega) = \sum_{i=1}^n c_i \mathbb{P}_B(E_i) = \sum_{i=1}^n c_i \frac{\mathbb{P}(E_i \cap B)}{\mathbb{P}(B)} = \\ &= \frac{1}{\mathbb{P}(B)} \int_{\Omega} \sum_{i=1}^n c_i \mathbb{1}_{E_i \cap B}(\omega) \mathbb{P}(d\omega) = \frac{1}{\mathbb{P}(B)} \int_{\Omega} \sum_{i=1}^n c_i \mathbb{1}_{E_i}(\omega) \mathbb{1}_B(\omega) \mathbb{P}(d\omega) = \\ &= \frac{1}{\mathbb{P}(B)} \int_{\Omega} X(\omega) \mathbb{1}_B(\omega) \mathbb{P}(d\omega) = \frac{1}{\mathbb{P}(B)} \mathbb{E}[X \mathbb{1}_B] \end{aligned} \quad (1)$$

Secondo caso. X v.a. non negativa. Sappiamo che esiste $\{\varphi_n\}_n$ successione di funzioni semplici non negative tale che

$$0 \leq \varphi_n(\omega) \leq \varphi_{n+1}(\omega), \quad \lim_{n \rightarrow \infty} \varphi_n(\omega) = X(\omega) \quad \forall \omega \in \Omega.$$

Allora la successione di funzioni $\{\psi_n\}_n$ è una successione di funzioni semplici tale che

$$0 \leq \psi_n(\omega) \leq \psi_{n+1}(\omega), \quad \lim_{n \rightarrow \infty} \psi_n(\omega) = X(\omega) \mathbb{1}_B(\omega) \quad \forall \omega \in \Omega.$$

Per il teorema di Beppo-Levi abbiamo dunque

$$\mathbb{E}_B[X] = \lim_{n \rightarrow \infty} \mathbb{E}_B[\varphi_n] = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{\mathbb{P}(B)} \mathbb{E}[\varphi_n \mathbb{1}_B] = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{\mathbb{P}(B)} \mathbb{E}[\psi_n] = \frac{1}{\mathbb{P}(B)} \mathbb{E}[X \mathbb{1}_B].$$

Terzo caso. X v.a. con valore atteso finito. Scompongo $X = X^+ - X^-$. Abbiamo

$$\mathbb{E}_B[X] = \mathbb{E}_B[X^+] - \mathbb{E}_B[X^-] = \frac{1}{\mathbb{P}(B)} (\mathbb{E}[X^+] - \mathbb{E}[X^-]) = \frac{1}{\mathbb{P}(B)} \mathbb{E}[X].$$

Abbiamo dunque che se $\mathbb{E}[X]$ esiste finito, allora $\mathbb{E}_B[X] = \frac{1}{\mathbb{P}(B)} \mathbb{E}[X]$. Questa quantità si dice *valore atteso condizionato della v.a. X dato l'evento B* .

Sia $Y: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ una variabile aleatoria discreta su $(\Omega, \mathcal{E}, \mathbb{P})$ e sia $\{y_j\}_{j \in J}$ l'insieme discreto su cui è concentrata. Indico con q_j la densità discreta di Y in y_j : $q_j = \mathbb{P}(Y = y_j)$. Per $j \in J$ pongo $B_j := \{Y = y_j\}$. In questo caso $\mathbb{E}_{B_j}[X]$ si indica col simbolo $\mathbb{E}[X|Y = y_j]$.

Esempio 1. Supponiamo che anche X sia discreta. Sia $\{x_i\}_{i \in I}$ l'insieme discreto su cui X è concentrata e sia p_i la densità discreta di X in x_i : $p_i = \mathbb{P}(X = x_i)$.

Considero anche la densità congiunta $p_{ij} := \mathbb{P}(X = x_i, Y = y_j)$.

Posso scrivere $X(\omega) = \sum_{i \in I} x_i \mathbb{1}_{E_i}(\omega)$, $E_i := \{X = x_i\}$, dunque

$$X(\omega) \mathbb{1}_{\{Y=y_j\}}(\omega) = \sum_{i \in I} x_i \mathbb{1}_{E_i \cap \{Y=y_j\}}(\omega)$$

e

$$\begin{aligned} \mathbb{E}[X|Y = y_j] &= \frac{1}{\mathbb{P}(Y = y_j)} \mathbb{E}[X \mathbb{1}_{Y=y_j}] = \frac{1}{q_j} \sum_{i \in I} x_i \mathbb{P}(E_i \cap \{Y = y_j\}) \\ &= \frac{1}{q_j} \sum_{i \in I} x_i \mathbb{P}(X = x_i, Y = y_j) = \sum_{i \in I} x_i \frac{p_{ij}}{q_j}. \end{aligned}$$

□

1.2 Il valore atteso condizionato come v.a.

Sia $\sigma(Y)$ la σ -algebra rilevata da Y Poiché gli insiemi $B_j := \{Y = y_j\}$, $j \in J$ definiscono una partizione di Ω in eventim $\sigma(Y)$ è data da tutti e soli i sottoinsiemi di Ω che si possono scrivere come unione dei B_j :

$$\sigma(Y) = \{A = \cup_{j \in J_A} B_j : J_A \subset J\}.$$

Cerco una funzione $Z: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ tale che Z sia una v.a. rispetto alla σ -algebra $\sigma(Y)$ e tale che

$$\int_A Z(\omega) \mathbb{P}(d\omega) = \int_A X(\omega) \mathbb{P}(d\omega) \quad \forall A \in \sigma(Y).$$

Chiaramente questa proprietà è soddisfatta se e solo se

$$\int_{B_j} Z(\omega) \mathbb{P}(d\omega) = \int_{B_j} X(\omega) \mathbb{P}(d\omega) \quad \forall j \in J. \quad (2)$$

Z deve essere una v.a. rispetto alla σ -algebra $\sigma(Y)$ quindi è costante in ciascun B_j . Sia $z_j := Z(\omega)$, $\omega \in B_j$. L'equazione (2) è equivalente a

$$z_j \mathbb{P}(B_j) = \int_{B_j} X(\omega) \mathbb{P}(d\omega) \quad \forall j \in J$$

cioè

$$z_j = \mathbb{E}_{B_j}[X] \quad \forall j \in J$$

cosicché

$$Z(\omega) = \sum_{j \in J} \mathbb{E}_{B_j}[X] \mathbb{1}_{B_j}(\omega), \quad \omega \in \Omega.$$

La v.a. $Z(\omega)$ si indica comunemente col simbolo $\mathbb{E}[X|Y](\omega)$ e si chiama *valore atteso di X dato Y* . Abbiamo dunque

$$\mathbb{E}[X|Y](\omega) = \sum_{j \in J} \mathbb{E}[X|Y = y_j] \mathbb{1}_{\{Y=y_j\}}(\omega), \quad \omega \in \Omega.$$

Vediamo ora come generalizzare la definizione della v.a. $\mathbb{E}[X|Y]$ nel caso in cui Y non sia discreta. Faremo uso del seguente teorema (che non dimostriamo)

Teorema 1 (di Radon-Nikodým). Sia (Ω, \mathcal{E}) uno spazio misurabile e siano

$$\lambda: \mathcal{E} \rightarrow [0, +\infty), \quad \mu: \mathcal{E} \rightarrow [0, +\infty)$$

due misure finite su (Ω, \mathcal{E}) . Allora, le due seguenti condizioni sono equivalenti:

1. Se $A \in \mathcal{E}$ e $\mu(A) = 0$, allora $\lambda(A) = 0$ (questa condizione è nota come assoluta continuità di λ rispetto a μ e si indica col simbolo $\lambda \ll \mu$),
2. esiste $h: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ funzione \mathcal{E} -misurabile, μ -q.o. non negativa, μ -sommabile (cioè l'integrale $\int_{\Omega} h(\omega)\mu(d\omega)$ è finito) tale che $\lambda(A) = \int_A h(\omega)\mu(d\omega)$ per ogni $A \in \mathcal{E}$.

Se k è un'ulteriore funzione che gode delle stesse proprietà, allora $k = h$ μ -q.o.

Teorema 2. Sia $(\Omega, \mathcal{E}, \mathbb{P})$ uno spazio probabilizzato, sia $\mathcal{G} \subset \mathcal{E}$ una σ -algebra di Ω contenuta in \mathcal{E} e sia $\mathbb{P}_{\mathcal{G}}$ la restrizione di \mathbb{P} a \mathcal{G} . Sia $X: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ una v.a. su $(\Omega, \mathcal{E}, \mathbb{P})$ tale che $\mathbb{E}[X]$ esiste finito.

Allora esiste $Z: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ v.a. su $(\Omega, \mathcal{G}, \mathbb{P}_{\mathcal{G}})$ tale che

$$\int_B Z(\omega)\mathbb{P}_{\mathcal{G}}(d\omega) = \int_B X(\omega)\mathbb{P}(d\omega) \quad \forall B \in \mathcal{G}. \quad (3)$$

Se Z_1 e Z_2 sono due v.a. su $(\Omega, \mathcal{G}, \mathbb{P}_{\mathcal{G}})$ che soddisfano la (3) allora $Z_1 = Z_2$ $\mathbb{P}_{\mathcal{G}}$ -q.c.

Come nel caso più semplice visto in precedenza, la v.a. $Z(\omega)$ su (Ω, \mathcal{G}) che soddisfa (3) si dice *valore atteso di X data la σ -algebra \mathcal{G}* e si indica col simbolo $\mathbb{E}[X|\mathcal{G}](\omega)$. Se \mathcal{G} è la σ -algebra rilevata da una v.a. $Y: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$, Z si dice *valore atteso di X data Y* e si usa il simbolo $\mathbb{E}[X|Y](\omega)$ in luogo del simbolo $\mathbb{E}[X|\sigma(Y)](\omega)$.

Dimostrazione. Primo passo: $X \geq 0$ con $\mathbb{E}[X] < +\infty$

Considero la funzione $\alpha: B \in \mathcal{G} \mapsto \mathbb{E}[X\mathbb{1}_B] \in \mathbb{R}$. Allora $(\Omega, \mathcal{G}, \alpha)$ è uno spazio di misura con α misura finita. Infatti

1. $\alpha(\emptyset) = 0$;
2. Se $\{B_n\}_{n \in \mathbb{N}} \subset \mathcal{G}$ è una successione di eventi di \mathcal{G} tali che $B_n \cap B_k = \emptyset$ per $k \neq n$, si ha:

$$\begin{aligned} \alpha(\cup_{n \in \mathbb{N}} B_n) &= \mathbb{E}[X\mathbb{1}_{\cup_{n \in \mathbb{N}} B_n}] = \int_{\cup_{n \in \mathbb{N}} B_n} X(\omega)\mathbb{P}(d\omega) = \\ &= \sum_{n \in \mathbb{N}} \int_{B_n} X(\omega)\mathbb{P}(d\omega) = \sum_{n \in \mathbb{N}} \mathbb{E}[X(\omega)\mathbb{1}_{B_n}] = \sum_{n \in \mathbb{N}} \alpha(B_n). \end{aligned}$$

3. $\alpha(\Omega) = \mathbb{E}[X] < +\infty$.

Inoltre, se $\mathbb{P}_{\mathcal{G}}(B) = 0$, allora $\alpha(B) = 0$. Quindi α e $\mathbb{P}_{\mathcal{G}}$ sono due misure finite su (Ω, \mathcal{G}) e $\alpha \ll \mathbb{P}_{\mathcal{G}}$. Posso dunque applicare il Teorema di Radon-Nikodým:

esiste $Z: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ v.a. su (Ω, \mathcal{G}) , $Z \geq 0$ $\mathbb{P}_{\mathcal{G}}$ -q.c., tale che $\int_{\Omega} Z(\omega)\mathbb{P}_{\mathcal{G}}(d\omega) < +\infty$ e $\alpha(B) = \int_B Z(\omega)\mathbb{P}_{\mathcal{G}}(d\omega)$ per ogni $B \in \mathcal{G}$.

Ovvero, ricordando la definizione di α , abbiamo la tesi.

Secondo passo: $\mathbb{E}[X]$ esiste finito

Sappiamo che le v.a. parte positiva di X , X^+ , e parte negativa di X , X^- , sono v.a. non negative con valore atteso finito. Dunque esistono due funzioni non negative Z_+ e Z_- , v.a. su (Ω, \mathcal{G}) tali che

$$\begin{aligned} \int_B Z_+(\omega) \mathbb{P}_{\mathcal{G}}(d\omega) &= \int_B X^+(\omega) \mathbb{P}(d\omega), \\ \int_B Z_-(\omega) \mathbb{P}_{\mathcal{G}}(d\omega) &= \int_B X^-(\omega) \mathbb{P}(d\omega), \end{aligned} \quad \forall B \in \mathcal{G}.$$

Sottraendo membro a membro e definendo $Z := Z_+ - Z_-$ otteniamo la (3). Osserviamo che $Z_+ = Z^+$, $Z_- = Z^-$.

Terzo passo: Z è $\mathbb{P}_{\mathcal{G}}$ -q.c. unica

Supponiamo che Z_1 e Z_2 siano due v.a. su \mathcal{G} che soddisfano (3). Scelgo $B = \{Z_1 > Z_2\}$ che sicuramente è un evento di \mathcal{G} . Avremo

$$\int_{Z_1 > Z_2} Z_1(\omega) \mathbb{P}_{\mathcal{G}}(d\omega) = \int_{Z_1 > Z_2} X(\omega) \mathbb{P}_{\mathcal{G}}(d\omega) = \int_{Z_1 > Z_2} Z_2(\omega) \mathbb{P}_{\mathcal{G}}(d\omega)$$

dunque

$$\int_{Z_1 > Z_2} (Z_1 - Z_2)(\omega) \mathbb{P}_{\mathcal{G}}(d\omega) = 0$$

cosicché $\mathbb{P}_{\mathcal{G}}(Z_1 > Z_2) = 0$. Analogamente $\mathbb{P}_{\mathcal{G}}(Z_1 < Z_2) = 0$ e dunque $Z_1 = Z_2$ $\mathbb{P}_{\mathcal{G}}$ -q.c. \square

1.3 Il valore atteso condizionato come funzione di Borel

Siano $X, Y: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ due v.a. sullo spazio probabilizzato $(\Omega, \mathcal{E}, \mathbb{P})$. Esse inducono, rispettivamente, le distribuzioni \mathbb{P}_X e \mathbb{P}_Y su $(\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}))$.

Per ogni $A \in \mathcal{B}(\mathbb{R})$ posso considerare $\int_{Y \in A} X(\omega) \mathbb{P}(d\omega)$, dato che $\{Y \in A\} \in \mathcal{E}$. Ci chiediamo se esiste una funzione $\varphi: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, di Borel, tale che

$$\int_{Y \in A} X(\omega) \mathbb{P}(d\omega) = \int_A \varphi(y) \mathbb{P}_Y(dy) \quad \forall A \in \mathcal{B}(\mathbb{R}).$$

Vale il seguente

Teorema 3. *Siano $X, Y: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ due v.a. sullo spazio probabilizzato $(\Omega, \mathcal{E}, \mathbb{P})$, tali che $\mathbb{E}[X]$ esiste finito. Allora esiste una funzione $\varphi: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, di Borel, tale che*

$$\int_{Y \in A} X(\omega) \mathbb{P}(d\omega) = \int_A \varphi(y) \mathbb{P}_Y(dy) \quad \forall A \in \mathcal{B}(\mathbb{R}). \quad (4)$$

Se ψ è una ulteriore funzione di Borel che soddisfa (4), allora $\psi = \varphi$ \mathbb{P}_Y -q.c.

La funzione $\varphi(y)$ si chiama *valore atteso di X dato che $Y = y$* e si indica col simbolo $\mathbb{E}[X|Y = y]$.

Dimostrazione. Primo passo: $X \geq 0$, $\mathbb{E}[X] < +\infty$

Per $A \in \mathcal{B}(\mathbb{R})$ definisco $\lambda(A) = \int_{Y \in A} X(\omega) \mathbb{P}(d\omega)$. Allora $(\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}), \lambda)$ è uno spazio di misura con λ misura finita. Infatti

1. $\lambda(\emptyset) = 0$;
2. Se $\{A_n\}_{n \in \mathbb{N}} \subset \mathcal{B}(\mathbb{R})$ è una successione di boreliani tali che $A_n \cap A_k = \emptyset$ per $k \neq n$, si ha:

$$\lambda(\cup_{n \in \mathbb{N}} A_n) = \int_{Y \in \cup_{n \in \mathbb{N}} A_n} X(\omega) \mathbb{P}(d\omega) = \sum_{n \in \mathbb{N}} \int_{Y \in A_n} X(\omega) \mathbb{P}(d\omega) = \sum_{n \in \mathbb{N}} \lambda(A_n).$$

3. $\lambda(\mathbb{R}) = \int_{\Omega} X(\omega) \mathbb{P}(d\omega) = \mathbb{E}[X] < +\infty$.

Inoltre, se $\mathbb{P}_Y(A) = 0$, allora $\lambda(A) = 0$. Quindi λ e \mathbb{P}_Y sono due misure finite su $(\mathbb{R}, \mathcal{B}(\mathbb{R}))$ e $\lambda \ll \mathbb{P}_Y$. Posso dunque applicare il Teorema di Radon-Nikodým:

esiste $\varphi: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ nonnegativa, boreliana, tale che $\int_{\mathbb{R}} \varphi(y) \mathbb{P}_Y(dy)$ è finito e tale che $\lambda(A) = \int_A \varphi(y) \mathbb{P}_Y(dy)$ per ogni $A \in \mathcal{B}(\mathbb{R})$. Se ψ è una funzione con le stesse proprietà, allora $\psi = \varphi$ \mathbb{P}_Y -q.c. Ovvero, ricordando la definizione di λ , abbiamo la tesi.

Secondo passo: $\mathbb{E}[X]$ esiste finito

Sappiamo che le v.a. parte positiva di X , X^+ , e parte negativa di X , X^- , sono v.a. non negative con valore atteso finito. Dunque esistono due funzioni di Borel non negative φ_+ e φ_- tali che

$$\begin{aligned} \int_A \varphi_+(y) \mathbb{P}_Y(dy) &= \int_{Y \in A} X^+(\omega) \mathbb{P}(d\omega), \\ \int_A \varphi_-(y) \mathbb{P}_Y(dy) &= \int_{Y \in A} X^-(\omega) \mathbb{P}(d\omega), \end{aligned} \quad \forall A \in \mathcal{B}(\mathbb{R}).$$

Sottraendo membro a membro e definendo $\varphi := \varphi_+ - \varphi_-$ otteniamo la (4). Osserviamo che $\varphi_+ = \varphi^+$, $\varphi_- = \varphi^-$.

Terzo passo: φ è \mathbb{P}_Y -q.c. unica

Supponiamo che φ_1 e φ_2 siano due funzioni di Borel che soddisfano (4). Scelgo $A = \{\varphi_1 > \varphi_2\}$ che sicuramente è un boreliano di \mathbb{R} . Avremo

$$\int_{\varphi_1 > \varphi_2} \varphi_1(y) \mathbb{P}_Y(dy) = \int_{Y \in \{\varphi_1 > \varphi_2\}} X(\omega) \mathbb{P}(d\omega) = \int_{\varphi_1 > \varphi_2} \varphi_2(y) \mathbb{P}_Y(dy)$$

dunque

$$\int_{\varphi_1 > \varphi_2} (\varphi_1 - \varphi_2)(y) \mathbb{P}_Y(dy) = 0$$

cosicché $\mathbb{P}_Y(\varphi_1 > \varphi_2) = 0$. Analogamente $\mathbb{P}_Y(\varphi_1 < \varphi_2) = 0$ e dunque $\varphi_1 = \varphi_2$ \mathbb{P}_Y -q.c. \square

Cerchiamo di capire chi è la funzione $\mathbb{E}[X|Y = y]$ in due casi particolari.

1. Y v.a. discreta. Sia $\{y_j\}_{j \in J} \subset \mathbb{R}$ l'insieme su cui Y è distribuita e sia $q_j = \mathbb{P}(Y = y_j)$ la corrispondente densità discreta. Abbiamo allora

$$\int_{Y \in A} X(\omega) \mathbb{P}(d\omega) = \int_A \varphi(y) \mathbb{P}_Y(dy) = \int_{y_j \in A} \varphi(y_j) \mathbb{P}(Y = y_j) \quad \forall A \in \mathcal{B}(\mathbb{R}). \quad (5)$$

Scelgo $A = \{y_j\}$. La (5) si scrive dunque

$$\mathbb{P}(Y = y_j) \varphi(y_j) = \int_{Y = y_j} X(\omega) \mathbb{P}(d\omega)$$

da cui

$$\varphi(y_j) = \frac{1}{\mathbb{P}(Y = y_j)} \int_{Y=y_j} X(\omega) \mathbb{P}(d\omega) = \frac{1}{\mathbb{P}(Y = y_j)} \mathbb{E}_{\{Y=y_j\}} [X]$$

coerentemente con la (1).

2. X e Y con distribuzione congiunta assolutamente continua. Sia $f(x, y)$ la densità congiunta di (X, Y) : $\mathbb{P}_{X,Y} = f(x, y) dx dy$. Sappiamo che in questo caso anche X e Y sono v.a. con distribuzione assolutamente continua e sappiamo calcolarne le rispettive densità:

$$\mathbb{P}_X = g(x) dx, \quad g(x) = \int_{\mathbb{R}} f(x, y) dy, \quad \mathbb{P}_Y = h(y) dy, \quad h(y) = \int_{\mathbb{R}} f(x, y) dx.$$

Sappiamo dunque che

$$\int_A \varphi(y) \mathbb{P}_Y(dy) = \int_A \varphi(y) h(y) dy \quad \forall A \in \mathcal{B}(\mathbb{R}).$$

D'altra parte

$$\begin{aligned} \int_{Y \in A} X(\omega) \mathbb{P}(d\omega) &= \int_{(X,Y) \in \mathbb{R} \times A} X(\omega) \mathbb{P}(d\omega) = \int_{\mathbb{R} \times A} x \mathbb{P}_{X,Y}(dx dy) \\ &= \int_{\mathbb{R} \times A} x f(x, y) dx dy = \int_A x \left(\int_{\mathbb{R}} f(x, y) dy \right) dx. \end{aligned}$$

Per l'arbitrarietà del boreliano A deve dunque essere

$$\varphi(y) h(y) = \int_{\mathbb{R}} f(x, y) dy$$

e dunque

$$\varphi(y) = \int_{\mathbb{R}} \frac{f(x, y)}{h(y)} dy.$$

Il rapporto $\frac{f(x, y)}{h(y)}$ si indica col simbolo $f(x|y)$ e si dice *densità di X, Y , dato che $Y = y$* .