

Compito di Meccanica Razionale M-Z

26 giugno 2013

1. Un'asta di massa m ha il centro vincolato a scorrere su una guida orizzontale. L'asta può ruotare. Sulla stessa guida, alla sinistra del centro dell'asta, poggia un disco omogeneo di massa m e raggio r . La distanza tra il punto di contatto e il centro dell'asta (sulla stessa retta orizzontale) è $\sqrt{3}r$. L'asta è lunga giusto quanto basta per essere appoggiata ad una estremità al disco in modo da essere a esso tangente. Tutti i contatti sono di rotolamento puro. Trascurare la gravità.

figura 1.

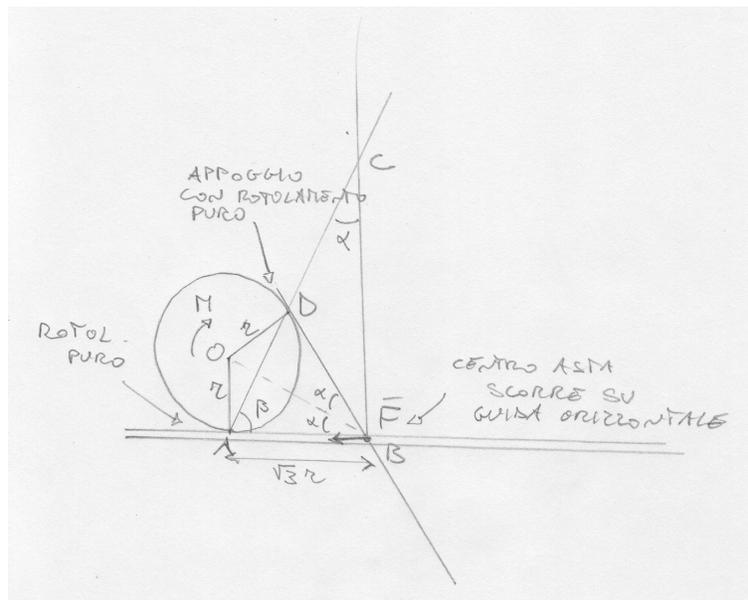


Figure 1: La figura presenta parte dello svolgimento

- a) Determinare il centro d'istantanea rotazione dell'asta.
- b) Se all'istante considerato la velocità del centro del disco è v_0 , quanto vale l'energia cinetica totale del sistema?

- c) Se si applica un momento meccanico M al disco in senso orario, quale forza orizzontale F si deve applicare al centro dell'asta per mantenere il sistema in equilibrio?
2. Nel sistema illustrato in figura 2 due dischi omogenei sono collegati da un'asta di lunghezza $4r$ e massa trascurabile e sono liberi di ruotare a contatto con un disco cavo di massa m .

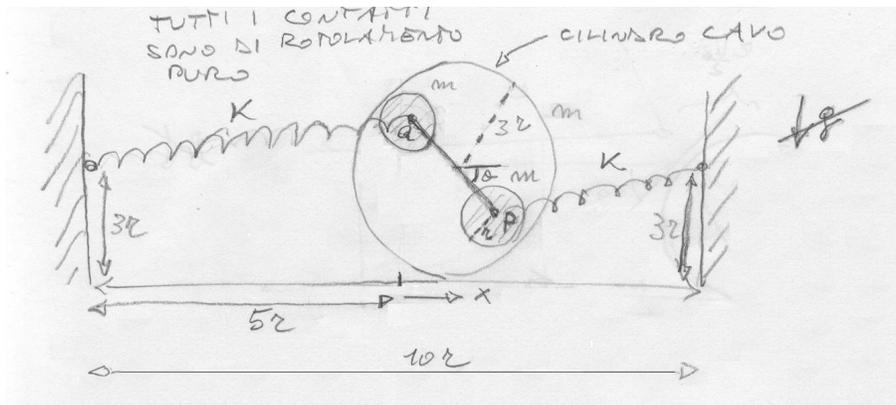


Figure 2:

- a) Scrivere l'energia cinetica e potenziale.
- b) Determinare i punti d'equilibrio. Discutere la stabilità.
- c) Calcolare le pulsazioni e i modi principali delle piccole oscillazioni.

1 Soluzioni

1.1 Esercizio 1

Il punto materiale del disco a contatto col suolo è istantaneamente fermo, perciò il centro d'istantanea rotazione del disco è il suo punto di contatto. Il punto D dell'asta ha la stessa velocità del corrispondente punto del disco ovvero perpendicolare alla retta AD e perciò, per il teorema di Chasles, il centro d'istantanea rotazione dell'asta sta in AD . Ma il centro dell'asta si muove orizzontalmente, perciò sempre per Chasles, il centro d'istantanea rotazione dell'asta sta sulla perpendicolare alla guida passante per B . Le due rette individuano il punto C che è il centro istantaneo di rotazione dell'asta. Il triangolo AOB ha angolo sul vertice B pari a 30 gradi. Questo triangolo è uguale a quello ODB perciò $DB = \sqrt{3}r$, da cui si trova che la lunghezza dell'asta è $2\sqrt{3}r$. L'angolo AOB è 60 gradi quindi quello AOD è 120 gradi. La lunghezza AD è perciò

$$AD = \sqrt{2r^2 - 2r^2 \cos 120^\circ} = \sqrt{3}r$$

quindi ADB è equilatero. Poichè l'angolo DAB è 60 gradi

$$AC = 2\sqrt{3}r$$

e quindi $DC = AC - AD = \sqrt{3}r$. La velocità angolare dell'asta è v_0/r , quindi la velocità di D è $v_D = (v_0/r)AD$. D'altra parte se ω è la velocità angolare dell'asta

$$v_D = \omega DC$$

Poichè $DC = AD$ troviamo $\omega = v_0/r$ ma con senso di rotazione opposto. La distanza CB è $3r$ quindi l'energia cinetica totale vale

$$T = \frac{1}{2} \left[\frac{1}{2} m r^2 + m r^2 \right] \left(\frac{v_0}{r} \right)^2 + \frac{1}{2} \left[\frac{1}{12} m (2\sqrt{3}r)^2 + m (3r)^2 \right] \left(\frac{v_0}{r} \right)^2 = \frac{23}{4} m v_0^2.$$

Per rispondere alla terza domanda consideriamo uno spostamento infinitesimo ed applichiamo il principio dei lavori virtuali. Se il disco ruota di un angolo $\delta\theta$ l'asta ruota in senso opposto rispetto al suo centro istantaneo di altrettanto (poichè le velocità angolari sono uguali in modulo). Quindi il punto B si sposta verso destra di $\overline{CB}\delta\theta$. Il bilancio del lavoro è

$$M\delta\theta - F3r\delta\theta = 0$$

quindi $F = \frac{M}{3r}$.

1.2 Esercizio 2

Consideriamo un sistema di assi cartesiani centrato ad altezza $3r$ dall'origine dell'ascissa x . Le posizioni dei punti P e Q si scrivono

$$Q = (x - 2r \cos \theta, 2r \sin \theta)$$

$$P = (x + 2r \cos \theta, -2r \sin \theta).$$

Le loro velocità sono

$$\begin{aligned}\dot{Q} &= (\dot{x} + 2r \sin \theta \dot{\theta}, 2r \cos \theta \dot{\theta}) \\ \dot{P} &= (\dot{x} - 2r \sin \theta \dot{\theta}, -2r \cos \theta \dot{\theta}).\end{aligned}$$

e i rispettivi moduli al quadrato sono

$$\begin{aligned}\dot{Q}^2 &= \dot{x}^2 + 4r^2 \dot{\theta}^2 + 4r \dot{x} \sin \theta \dot{\theta} \\ \dot{P}^2 &= \dot{x}^2 + 4r^2 \dot{\theta}^2 - 4r \dot{x} \sin \theta \dot{\theta}.\end{aligned}$$

Il disco grande ha velocità angolare $\dot{x}/(3r)$. Vogliamo determinare la velocità angolare ω del disco di centro P .

Se ci mettiamo nel riferimento che trasla con il centro di massa del disco grande, vediamo il disco grande ruotare su se stesso con questa velocità angolare. La velocità di P in tale riferimento è $\dot{\theta}2r$. La velocità del punto di contatto tra il disco interno di centro P e il disco esterno si può pertanto calcolare nei due modi espressi dai due membri della seguente equazione

$$\dot{\theta}2r + \omega r = \frac{\dot{x}}{3r}3r$$

da cui si ricava

$$\omega = \frac{\dot{x}}{r} - 2\dot{\theta}.$$

L'energia cinetica è perciò

$$\begin{aligned}T &= \frac{1}{2}(2m(3r)^2)\left(\frac{\dot{x}}{3r}\right)^2 + 2\frac{1}{2}\left(\frac{1}{2}mr^2\right)\left(\frac{\dot{x}}{r} - 2\dot{\theta}\right)^2 + \frac{1}{2}m(\dot{P}^2 + \dot{Q}^2) \\ &= \frac{1}{2}m(5\dot{x}^2 - 4\dot{x}r\dot{\theta} + 12r^2\dot{\theta}^2)\end{aligned}$$

L'energia potenziale si scrive

$$\begin{aligned}V &= \frac{k}{2}[(5r + x - 2r \cos \theta)^2 + (2r \sin \theta)^2 + (-5r + x + 2r \cos \theta)^2 + (-2r \sin \theta)^2] \\ &= \frac{k}{2}(58r^2 + 2x^2 - 40r^2 \cos \theta)\end{aligned}$$

I punti stazionari sono determinati dalle equazioni

$$\begin{aligned}0 &= \frac{\partial V}{\partial x} = 2kx \\ 0 &= \frac{\partial V}{\partial \theta} = 20kr^2 \sin \theta\end{aligned}$$

quindi sono dati da $x = 0$, $\theta = 0$, e $x = 0$, $\theta = \pi$. L'hessiano del potenziale nel punto stazionario è (uso $y = \theta r$ come seconda coordinata generalizzata)

$$B = k \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & \pm 20 \end{pmatrix}$$

e quindi è definito positivo solo sul primo punto stazionario. Dunque solo il primo è relativo a equilibrio stabile. L'hessiano dell'energia cinetica è invece (sempre usando $y = \theta r$ come seconda coordinata generalizzata)

$$A = m \begin{pmatrix} 5 & -2 \\ -2 & 12 \end{pmatrix}$$

Bisogna risolvere il problema agli autovalori

$$(B - \omega^2 A)\vec{v} = 0$$

Poniamo $\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}\lambda$, cosicché questo problema diventa

$$\left(\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 20 \end{pmatrix} - \lambda \begin{pmatrix} 5 & -2 \\ -2 & 12 \end{pmatrix} \right) \vec{v} = 0.$$

Calcoliamoci il polinomio caratteristico

$$p(\lambda) = \det \begin{pmatrix} 2 - 5\lambda & 2\lambda \\ 2\lambda & 20 - 12\lambda \end{pmatrix} = 4[(2 - 5\lambda)(5 - 3\lambda) - \lambda^2] = 4(14\lambda^2 - 31\lambda + 10)$$

Quindi

$$\lambda_{1,2} = \frac{31 \pm \sqrt{401}}{28}$$

e

$$\omega_{1,2} = \sqrt{\frac{k}{m} \frac{31 \pm \sqrt{401}}{28}}$$

Ometto il calcolo degli autovettori.