



- 1) MATRICE DI INERZIA (1), (2) E TOTALE
- 2) SIMMETRIE, MOMENTI E ASSI PRINCIPALI
- 3) SE  $\omega = (0, 0, 1) \text{ s}^{-1}$   
 $m = 10 \text{ g}$ ,  $l = 10 \text{ cm}$   
 DETERMINA  $\vec{L}$ ,  $T$ ,  $\vec{\Pi}$

CORPO 1

USANDO HUYGENS-STEWART

$$I^{(1)} = \frac{ml^2}{8} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} + ml^2 \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1/2 \\ 0 & 5/4 & 0 \\ -1/2 & 0 & 1/4 \end{pmatrix} =$$

$$= \frac{ml^2}{8} \begin{pmatrix} 9 & 0 & -4 \\ 0 & 11 & 0 \\ -4 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

CORPO 2

$$m = \rho A$$

$$A = \int dx dy = \int_{-l}^l dy \int_0^{l-x^2/l} dx$$

$$= \int_{-l}^l dy (l - x^2/l) = 2 \int_0^l dy (l - x^2/l)$$

$$= 2 \left\{ l^2 - \frac{x^3}{3l} \Big|_0^l \right\} = \frac{4}{3} l^2$$

$$\Rightarrow \rho = \frac{3}{4} \frac{m}{l^2}$$

$$I_x^{(2)} = 2\rho \int_0^l y^2 dy \int_0^{l-y^2/l} dx = 2\rho \int_0^l y^2 (l-y^2/l) dy$$

$$= 2\rho \left\{ \frac{ly^3}{3} - \frac{y^5}{5l} \right\} \Big|_0^l = 2\rho \frac{2}{15} l^4 = \frac{4}{15} ml^2$$

$$I_y^{(2)} = 2\rho \int_0^l dy \int_0^{l-y^2/l} x^2 dx = \frac{2\rho}{3} \int_0^l dy (l-y^2/l)^3$$

$$= \frac{1}{2} \frac{m}{l^2} \int_0^l dy \left\{ l^3 - 3ly^2 + 3\frac{y^4}{l} - \frac{y^6}{l^3} \right\}$$

$$= \frac{1}{2} \frac{m}{l^2} \left\{ l^4 - \frac{3l^4}{3} + \frac{3l^4}{5} - \frac{l^4}{7} \right\} = \frac{8}{35} ml^2$$

$$I_z^{(2)} = I_x^{(2)} + I_y^{(2)} = \frac{15}{35} ml^2 = \frac{3}{7} ml^2$$

Per il corpo 2 i piani  $xy$  e  $zx$  sono di simmetria  
 quindi i perpendicolari, cioè l'asse  $z$  e l'asse  $y$   
 sono principali e così lo è il loro perpendicolare (o  
 l'intersezione dei piani) cioè l'asse  $x$ . Quindi  
 tutti i momenti centrifughi fanno zero

$$I^{(2)} = \frac{ml^2}{35} \begin{pmatrix} 7 & 0 & 0 \\ 0 & 8 & 0 \\ 0 & 0 & 15 \end{pmatrix}$$

$$I = I^{(1)} + I^{(2)} = \frac{ml^2}{280} \begin{pmatrix} 371 & 0 & -140 \\ 0 & 449 & 0 \\ -140 & 0 & 260 \end{pmatrix}$$

Per il corpo totale il piano  $xz$  è di simmetria  
 quindi il vettore  $\vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  è un vettore

$$I \vec{v}_1 = \frac{ml^2}{280} 449 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ quindi } \lambda_1 = 449, I_1 = \frac{449}{280} ml^2$$

$$P(\lambda) = \det \begin{pmatrix} a-\lambda & d \\ d & b-\lambda \\ d & c-\lambda \end{pmatrix} = (b-\lambda) \{ (a-\lambda)(c-\lambda) - d^2 \}$$

$$\lambda^2 - (a+c)\lambda + ac - d^2$$

$$\lambda_{1,2} = \frac{a+c \pm \sqrt{(a+c)^2 - 4(ac-d^2)}}{2}$$

$$= \frac{a+c \pm \sqrt{(a-c)^2 + 4ad}}{2} = \frac{631 \pm \sqrt{10721}}{2}$$

$$3) \quad \vec{\omega} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ s}^{-1}, \quad m = 10^{-2} \text{ kg}, \quad l = 0,1 \text{ m}$$

$$\begin{aligned} \vec{L} &= I(\vec{\omega}) = \frac{ml^2}{280} \text{ s}^{-1} (-140 \hat{i} + 200 \hat{k}) \\ &= 10^{-4} (\text{kg m}^2 \text{ s}^{-1}) \left( -\frac{1}{2} \hat{i} + \frac{13}{14} \hat{k} \right) \end{aligned}$$

$$T = \frac{1}{2} \vec{L} \cdot \vec{\omega} = \underbrace{\left( \text{kg} \left( \frac{\text{m}}{\text{s}} \right)^2 \right)}_J 10^{-4} \frac{13}{28}$$

$$\begin{aligned} \vec{M} &= \vec{\omega} \times \vec{L} = \hat{k} \times \left( -\frac{1}{2} \hat{i} + \frac{13}{14} \hat{k} \right) 10^{-4} \text{ Nm} \\ &= -\frac{1}{2} 10^{-4} \hat{j} \text{ Nm} \end{aligned}$$