

**PROGRAMMA DEL CORSO DI GEOMETRIA PER IL CORSO
DI LAUREA IN INGEGNERIA CIVILE, EDILE E AMBIENTALE
(A-D),
A.A. 2012-2013,
PROF. PAOLO DE BARTOLOMEIS**

\mathbb{R}^n : struttura lineare: combinazioni lineari, dipendenza ed indipendenza lineare, sistemi di generatori e basi, la base canonica; struttura metrica: prodotto scalare euclideo e sue proprietà, ortogonalità ed indipendenza lineare, basi ortonormali, la disuguaglianza di Schwarz, norme, distanze, angoli.

Lo spazio dei Vettori Liberi: definizioni e proprietà fondamentali della sua struttura lineare e della sua struttura metrica; corrispondenti geometrici della dipendenza lineare; orientazione, prodotto vettoriale e sue proprietà.

$\mathbf{M}_{m,n}(\mathbb{R})$: struttura lineare e struttura metrica; prodotto di matrici e sue proprietà; trasposizione di matrici e sue proprietà; $\mathbb{R}(n)$, matrici invertibili, matrici simili, traccia, parentesi di Lie.

\mathbb{C} : il corpo dei numeri complessi e sue fondamentali proprietà, forma trigonometrica e forma esponenziale, radici.

$\mathbb{C}^n, \mathbf{M}_{m,n}(\mathbb{C}), \mathbb{K}^n, \mathbf{M}_{m,n}(\mathbb{K})$

Spazi Vettoriali: definizioni ed esempi fondamentali, combinazioni lineari, dipendenza ed indipendenza lineare, $A \mapsto [[A]]$ e proprietà, sistemi di generatori e basi; spazi vettoriali di dimensione finita ed esistenza di basi, dimensione; sottospazi vettoriali: definizioni, proprietà ed esempi fondamentali; applicazioni lineari, definizioni, proprietà ed esempi fondamentali, $Im f$ e $Ker f$ come sottospazi vettoriali, esistenza e rigidità delle applicazioni lineari, relazione fondamentale $f \in L(V, W) \implies dim_{\mathbb{K}} V = dim_{\mathbb{K}} Ker f + dim_{\mathbb{K}} Im f$, spazi vettoriali isomorfi; somme e somme dirette di sottospazi vettoriali.

Rappresentazioni Matriciali delle Applicazioni Lineari: definizioni, proprietà ed esempi fondamentali; formule per il cambiamento di basi, traccia di un endomorfismo.

Determinante: definizione geometrica in dimensione 2 e 3; definizioni generali e proprietà fondamentali, il teorema di Binet, determinante, indipendenza lineare, invertibilità; il calcolo del determinante: gli sviluppi di Laplace; applicazioni della teoria del determinante: formula di Cramer, calcolo dell'inversa di una matrice quadrata invertibile, determinante di un endomorfismo.

Dualità: definizioni, proprietà ed esempi fondamentali, trasposizione e sue proprietà; applicazioni alla teoria delle matrici: rango e caratteristica, riduzione di Gauss, teoria generale dei sistemi lineari, teorema di Rouché-Capelli e struttura dell'insieme delle soluzioni.

Strutture Metriche: prodotti scalari, prodotti scalari non degeneri e loro caratterizzazione, prodotti scalari definiti positivi; isomorfismi musicali, rappresentazione delle forme bilineari tramite un prodotto scalare non degenero, trasposizione di endomorfismi; controparte Hermitiana; spazi euclidei e spazi Hermitiani, ortonormalizzazione di Gram-Schmidt.

Teoria Spettrale: autovalori e autovettori: definizioni, proprietà ed esempi fondamentali, polinomio caratteristico, endomorfismi diagonalizzabili, molteplicità geometrica e molteplicità algebrica di un autovalore e relazione fondamentale; criteri di diagonalizzabilità; il teorema spettrale Hermitiano, il teorema spettrale euclideo e loro applicazioni: scomposizione polare, caratterizzazione dei prodotti scalari e Hermitiani definiti positivi, proprietà estremali degli autovalori.

Coniche e Quadriche: generalità sulle forme quadratiche, definizioni ed esempi fondamentali; riduzione di una conica non degenera a forma canonica; le forme canoniche delle quadriche non degeneri.