

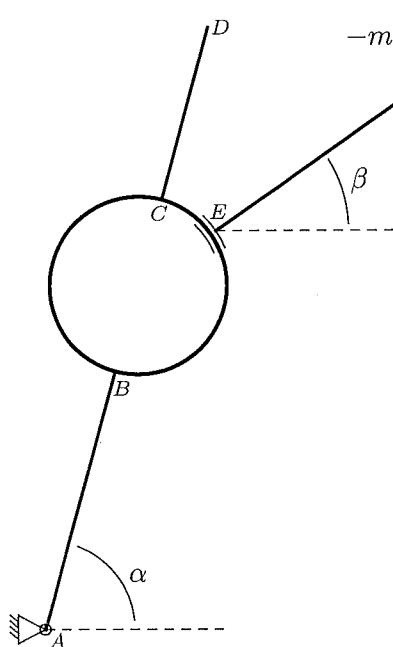
Meccanica Razionale - Ingegneria Civile & Edile - Università di Firenze  
 PROVA SCRITTA DEL 11/6/12, parte II

COGNOME:	NOME:	
MATRICOLA:	CdL (sigla):	ORALE:

Riservato alla correzione:

[01]

	a $\Delta\triangledown$	b $\square\square$	c $\square\square$	d $\square$	e $\square$	f
						$\times$



AVVERTENZA: Le proporzioni del disegno possono non rispettare esattamente i dati del problema.

$\overline{AB} = 2R$ ,  $\overline{BC} = 2R$ ,  $\overline{CD} = 4R$ ,  $\overline{EF} = 6R$ ,  
 massa dell'asta  $AB = 3m$ , massa dell'anello  $= 4m$ ,  
 massa dell'asta  $CD = 5m$ , massa dell'asta  $EF = 8m$ .

Sistema meccanico piano verticale, vincoli lisci. Le aste omogenee  $AB$  e  $CD$  e l'anello omogeneo (circonferenza) sono saldati come in figura a formare un corpo rigido (le aste sono disposte l'una sul prolungamento dell'altra, saldate in punti diametralmente opposti dell'anello); l'asta  $AB$  è vincolata a una cerniera fissa in  $A$ ; l'asta omogenea  $EF$  è vincolata in modo tale che l'estremo  $E$  stia sull'anello, e l'asta rimanga sempre perpendicolare all'anello.

Le forze direttamente applicate sono le forze peso e la forza  $-mg e_1$  applicata in  $F$ .

Il sistema ha due gradi di libertà. Come coordinate Lagrangiane utilizzare gli angoli polari ( $\alpha, \beta$ ) dei vettori  $B - A$  ed  $F - E$ , rispettivamente.

Trovare **a** il potenziale e **b** l'energia cinetica del sistema; **c** scrivere le equazioni di Lagrange; **d** trovare le configurazioni di equilibrio e, **e** per ciascuna di esse, scrivere la matrice Hessiana del potenziale e discutere la stabilità.

Soluzione:

$$U = -mgR \left( 69 \sin\alpha + 3 \cos\alpha + 32 \sin\beta + 7 \cos\beta \right)$$

$$K = \frac{454}{3} m R^2 \dot{\alpha}^2 + 76 m R^2 \dot{\beta}^2 + 96 m R^2 \cos(\alpha - \beta) \dot{\alpha} \dot{\beta}$$

VOLTARE PAGINA

Equazioni di moto:

$$\frac{908}{3}mR^2\ddot{\alpha} + 96mR^2\cos(\alpha-\beta)\ddot{\beta} + 96mR^2\sin(\alpha-\beta)\dot{\beta}^2 = mgR(3\sin\alpha - 69\cos\alpha)$$

$$96mR^2\cos(\alpha-\beta)\ddot{\alpha} + 152mR^2\ddot{\beta} - 96mR^2\sin(\alpha-\beta)\dot{\alpha}^2 = mgR(7\sin\beta - 32\cos\beta)$$

Configurazioni di equilibrio:

$$\textcircled{I} \quad \begin{cases} \alpha = \arctan 23 \\ \beta = \arctan \frac{32}{7} \end{cases}$$

$$\textcircled{II} \quad \begin{cases} \alpha = \pi + \arctan 23 \\ \beta = \arctan \frac{32}{7} \end{cases}$$

$$\textcircled{III} \quad \begin{cases} \alpha = \arctan 23 \\ \beta = \pi + \arctan \frac{32}{7} \end{cases}$$

$$\textcircled{III} \quad \begin{cases} \alpha = \pi + \arctan 23 \\ \beta = \pi + \arctan \frac{32}{7} \end{cases}$$

Stabilità dell'equilibrio:

$$(H_I) = mgR \begin{pmatrix} 3\sqrt{530} & 0 \\ 0 & \sqrt{1073} \end{pmatrix}, \begin{cases} \det H > 0 \\ H_{11} > 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{array}{l} \text{equilibrio} \\ \text{INSTABILE} \end{array}$$

$$(H_{II}) = mgR \begin{pmatrix} -3\sqrt{530} & 0 \\ 0 & \sqrt{1073} \end{pmatrix}, \det H < 0 \Rightarrow \begin{array}{l} \text{punto di sella} \\ \text{di U} \end{array}$$

$$(H_{III}) = mgR \begin{pmatrix} 3\sqrt{530} & 0 \\ 0 & -\sqrt{1073} \end{pmatrix}, \det H < 0 \Rightarrow \begin{array}{l} \text{punto di sella} \\ \text{di U} \end{array}$$

$$(H_{IV}) = mgR \begin{pmatrix} -3\sqrt{530} & 0 \\ 0 & -\sqrt{1073} \end{pmatrix}, \begin{cases} \det H > 0 \\ H_{11} < 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{array}{l} \text{equilibrio} \\ \text{STABILE} \end{array}$$