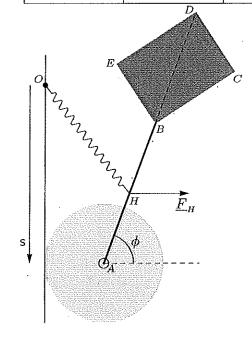
## Meccanica Razionale - Ingegneria Civile & Edile - Università di Firenze PROVA SCRITTA DEL 9/1/12, parte II

COGNOME:	NOME:	
MATRICOLA:	CdL (sigla):	ORALE:

## Riservato alla correzione: [01] a: 6 b: 8 c: 8 d: 4 e: 4 f



AVVERTENZA: Le proporzioni del disegno possono non rispettare esattamente i dati del problema.

Raggio del disco = R,  $\overline{AB} = 4R$ ,  $\overline{BD} = 5R$ ,  $\tan(\widehat{CBD}) = 2/3$ , costante della molla  $= 15\,m\,g/R$ ,  $\underline{F}_H = 15\,m\,g\,\underline{e}_1$ , massa del disco  $= 2\,m$ , massa dell'asta  $= 3\,m$ , massa della lamina rettangolare  $= 4\,m$ .

Sistema meccanico piano verticale, vincoli lisci. Il disco omogeneo di centro A rotola senza strisciare su una guida rettilinea verticale; l'asta omogenea AB è incernierata nell'estremo A al centro del disco; la lamina rettangolare omogenea BCDE è saldata all'asta in modo tale che la sua diagonale BD stia sul prolungamento dell'asta stessa. Oltre alle forze peso, sul sistema agiscono le seguenti forze direttamente applicate: la forza di una molla che unisce il centro H dell'asta con il punto H0 fisso sulla guida, e la forza costante orizzontale H1, sempre applicata nel punto H2.

Il sistema ha due gradi di libertà. Utilizzare le coordinate Lagrangiane  $(s, \phi)$  mostrate in figura.

Trovare [a:6 pt] il potenziale e [b:8 pt] l'energia cinetica del sistema; [c:6 pt] scrivere le equazioni di Lagrange; [d:6 pt] trovare le configurazioni di equilibrio e, [e:4 pt] per ciascuna di esse, scrivere la matrice Hessiana del potenziale e discutere la stabilità.

## Soluzione:

$$K = 5 \text{ m/s}^2 + \frac{230 \text{ m/s}^2}{3} \text{ m/s}^2 + \frac{230 \text{ m/s}^2}{3} + \frac{230 \text{ m/s}^$$

VOLTARE PAGINA

$$-32 \text{ mR cos} + \frac{580}{3} \text{ mR}^2 + \frac{5}{3} = 30 \text{ mg s cos} + 32 \text{ mg R cos}$$

Configurazioni di equilibrio:

$$T) \begin{cases} S = \frac{13}{5}R \\ \phi = \frac{17}{2} \end{cases}$$

$$\mathbb{I} \qquad \begin{cases} 3 = -\frac{1}{5}R \\ \phi = \frac{3}{2}\pi \end{cases}$$

$$III) \begin{cases} S = \frac{16}{15}R \\ \phi = \arcsin \frac{7}{30} \end{cases}$$

$$III) \begin{cases} S = \frac{16}{15}R \\ \phi = \arcsin \frac{7}{30} \end{cases} \qquad \begin{cases} S = \frac{16}{15}R \\ \phi = II - \arcsin \frac{2}{30} \end{cases}$$

$$(H) = \begin{pmatrix} -15 \text{ mg.} & 30 \text{ mg cos}\phi \\ R & 30 \text{ mg cos}\phi & \text{mg}(32R-30\text{s})\sin\phi \end{pmatrix}$$

$$(H_{\rm I}) = \begin{pmatrix} -13m_{\rm R} & 0 \\ 0 & -46m_{\rm R} \\ \end{pmatrix}$$

Stabilità dell'equilibrio: 
$$(H_{\rm I}) = \begin{pmatrix} -15 \text{ mp} & 0 \\ 0 & -46 \text{ mgR} \end{pmatrix} \Rightarrow \text{equilibrio: stabile}$$

$$(H_{\rm II}) = \begin{pmatrix} -15 \text{ mp} & 0 \\ 0 & -74 \text{ mgR} \end{pmatrix} \Rightarrow \text{equilibrio: stabile}$$

$$(H_{\rm II}) = \begin{pmatrix} -15 \text{ mp} & 0 \\ 0 & -74 \text{ mgR} \end{pmatrix} \Rightarrow \text{equilibrio: stabile}$$

$$(H_{III}) = \begin{pmatrix} -15 \text{ mg} & \sqrt{851} \text{ mg} \\ \sqrt{851} \text{ mg} & 0 \end{pmatrix}$$

$$(H_{III}) = \begin{pmatrix} -15 \text{ mg} & -\sqrt{851} \text{ mg} \\ \sqrt{851} \text{ mg} & 0 \end{pmatrix}$$

$$(H_{IV}) = \begin{pmatrix} -15 \text{ mg} & -1851 \text{ mg} \\ -\sqrt{851} \text{ mg} & 0 \end{pmatrix}$$

det (Hm) = det (Hm) = -851 m<sup>2</sup>g<sup>2</sup> < le Configurazioni III eIV sono punti di sella di U.